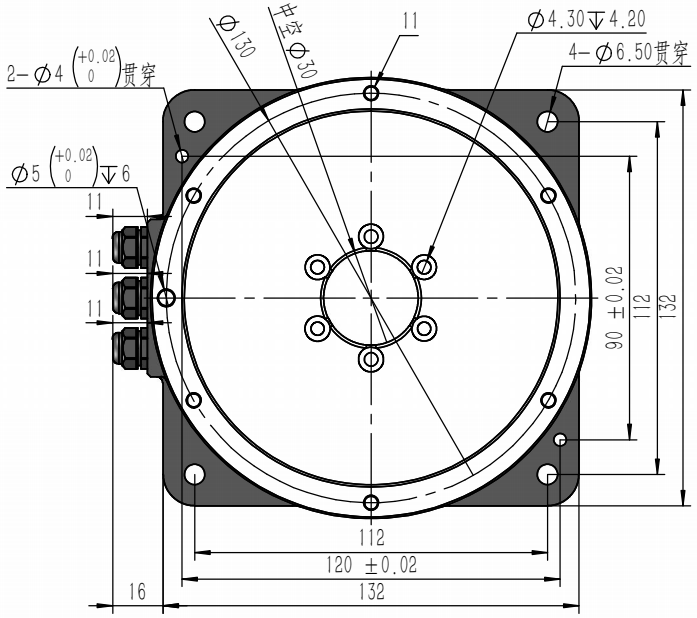
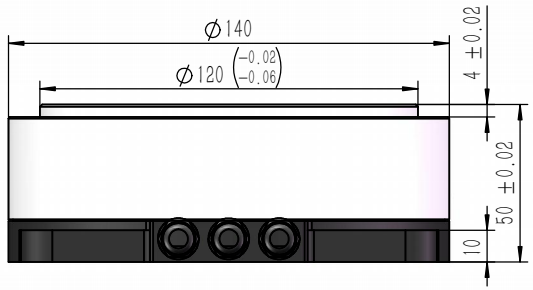
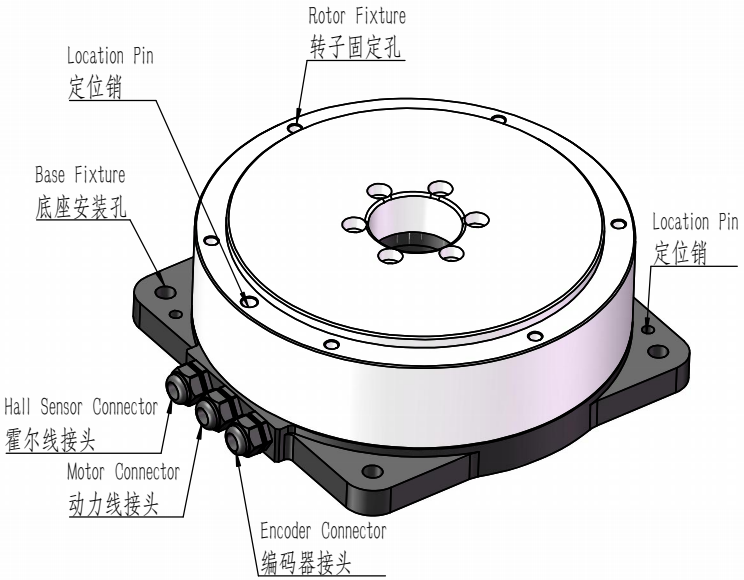






ANALOG ENCODER WIRING DIAGRAM 编码器配线表			
Function 功能	Pin NO. 脚位	Signal 信号	Color 颜色
Power 电源	11	5V	Yellow 黄色
	24	0V	Green 绿色
Incremental signals 增量信号	1	A+	Brown 棕色
	14	A−	White 白色
	2	B+	Blue 蓝色
	15	B−	Red 红色
	3	Z+	Grey 灰色
	16	Z−	Pink 粉色
	Case 外壳	Shield 屏蔽	

MOTOR WIRING DIAGRAM 马达电源配线表		
Pin NO. 脚位	Signal 信号	Color 颜色
1	U	Brown 棕色
2	V	White 白色
3	W	Green 绿色
4	地	Yellow 黄色

NOTE:
1.Please make sure the flatness of customer's surface when mounting the motor must be within 0.01/300 mm.
2.The mounting surface without black oxidation.
注释:
1.为确保精度，直驱电机的安装面的平面度需在0.01/300 mm。
2.安装面无黑色涂层。

Wiring Definition 接线定义	Installation Instructions 安装说明	Maintenance Instructions 保养说明

No. 序号	Performance Parameters 性能参数	Numerical value 数值
1	Axial Run Out 轴向偏摆 (μm)	5
2	Radial Run Out 径向偏摆 (μm)	5
3	Mass 电机重量 (kg)	3.4
4	Operating Ambient Temperature 环境温度 (°C)	0–50
5	IP level 防护等级 (IP)	40
6	Repeat Position Accuracy 重复精度 (Arc sec)	±1.5
7	Absolute Position Accuracy 绝对精度 (Arc sec)	±20
8	Axial Load 正轴向负载 (N)	500
9	Motor constant 电机常数 (Nm/Sqrt (W))	1.765
10	Maximum Output Power 电机最大功率 (W)	377
11	Rated torque 额定扭矩 (Nm)	6
12	Peak torque 峰值扭矩 (Nm)	16
13	Rated current 额定电流 (A rms)	2.5
14	Peak current 峰值电流 (A rms)	7
15	Maximum Speed 峰值转速 (rpm)	600
16	Resistance 电阻(ptp)±10% (Ω)	3.7
17	Inductance 电感(ptp)±30% (mH)(25 °)	3.8
18	Torque Constant 转矩常数±10% (Nm/A rms)	2.4
19	Number of poles 极数	28
20	Rotor Inertia 转动惯量 (kg·m2)	0.0045
21	Back EMF Constant 反向电动势常数 (Vrms/(rad/s))	1.39
22	Motor Color 马达颜色	Black 黑色
23	Encoder Type 编码器协议	Incremental A/B/Z 增量AB
24	Resolution 编码器分辨率 (pulse/rev)	1174000
25	Max. DC BUS 最大工作电压 (V)	220

* All the specifications in the table are in 10% of tolerance.
表内所有规格误差范围 10%

ITEM	DATE	MODIFIED	DESCRIPTION	APPD

TPA 玖钧传动 Motion Control	SCALE 1:X	UNIT mm		Model	TDE−140050−SX−K30−40				
				Desc	Rotary Motor External Rotor				
	GENERAL TOLERANCE					Surface	Black oxidation	DRN	Tang
	Up to 6	6 to 30	30 to 120	120 to 300	300 to 600	DWG.NO	M140E005	CHK	Zhou
	±0.1	±0.2	±0.3	±0.4	±0.5	Sheet	1−1	APPD	Le
TPA Motion Control International Co., Limited						DATE	17−Jul−25		